# This Page Is Inserted by IFW Operations and is not a part of the Official Record

## **BEST AVAILABLE IMAGES**

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images may include (but are not limited to):

- BLACK BORDERS
- TEXT CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES
- FADED TEXT
  - ILLEGIBLE TEXT
  - SKEWED/SLANTED IMAGES
  - COLORED PHOTOS
  - BLACK OR VERY BLACK AND WHITE DARK PHOTOS
  - GRAY SCALE DOCUMENTS

## IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

As rescanning documents will not correct images, please do not report the images to the Image Problem Mailbox.

## 30

## ⊕ 公 開 特 許 公 報 (A) 昭61-270737

MInt Cl.

識別記号

庁内整理番号 7610-2H

(3)公開 昭和61年(1986)12月1日

G 03 B 17/12

審査請求 未請求 発明の数 1 (全13頁)

60発明の名称 二焦点式カメラ

> 題 昭60-112752 创特

願 昭60(1985)5月25日 . 29出

@発 明·者

央

東京都品川区西大井1丁目6番3号 日本光学工業株式会

社大井製作所内

日本光学工業株式会社

東京都千代田区丸の内3丁目2番3号

20代 理 人 弁理士 渡辺 隆男

1. 発明の名称

二焦点式カメラ

### 2. 特許請求の範囲

(1) 主光学系の直後に設けられた絞り兼用シャ ツタを前記主光学系と一体に光軸に沿つて前進さ せると共に前記紋り兼用シャツタの後方の光軸上 に開光学系を挿入することによって焦点距離を切 替え可能な摄影レンズを存するカメラにおいて、 前記主光学系の前部を覆うレンズバリアを開閉可 能に設けると共に、前記レンズバリアと前記紋り、 兼用シャツタとの間の前記主光学系を取り囲む位 置に前記紋り兼用シャッタを駆動するシャッタ駆 . 動装置を設け、さらに、前記期光学系を除き少な くとも前記レンズパリアと主光学系とを包囲する 断面円形の外筒を設け、前記副光学系が光軸上に 挿入されたときに前記外筒が少なくとも前記シャ ツタ駆動装置の駆動部を囲む位置までカメラ本体 の外部に突出移動する如く構成したことを特徴と する二焦点式カメラ。

- (2) 前記シャツタ駆動装置は、電気で駆動され るモータを含み、波状に折り曲げられたフレキシ ブルブリント基板(7.2)を介してカメラ本体( 1) 側の制御回路(96、98) と接続している ことを特徴とする特許請求の範囲第1項記載の二 焦点式カメラ.
- (3) 前記シャッタ駆動装置は、複数の磁極を有 するコータ (88) と前記主光学系 (3) のまわ りにほぼ半円形に配置されたステータ (90人、 9 0 B) とを含むステップモータ (1 1) である ことを特徴とする特許請求の範囲第1項または第 2項記載の二焦点式カメラ。
- 3. 発明の詳細な説明

(発明の技術分野)

本発明は、主光学系の繰り出しに連動して割光 学系を選影光軸上に挿入して焦点距離を変換可能 な摄影レンズを有する二焦点式カメラ、特に主光 「学系の直後に絞り兼用シャッタが設けられた二焦 点式カメラに関する。

(発明の背景)

摄影レンズの主光学系 前方へ扱り出し、その主光学系の後方の光軸上に関レンズを挿入して焦点距離を変えることができるいわゆる二焦点式カメラは、例えば特開昭52-76919号、特開昭54-33027号、特開昭58-202431号などの公開特許公報により公知である。これらの従来公知の二焦点式カメラの公開特許公報では露光を制御するシャッタにつていは何等の言及なされていないが、そのシャッタについての提案が特開昭59-19926号公報によつて既に開示されている。

囲む位置に、その紋り兼用シャッタを駆動するシャッタ駆動装置を設け、さらに創光学系を除るとなるとともレンズバリアと主光学系とシャッタ駆動装置とを包囲する断面円形の外筒を設け、開入されたときに、その外筒が少なくともシャッタ駆動を開か位置までカメラの外部に突出をしてある。

## (実施例)

次に、本発明の実施例を添付の図面に基づいて 詳しく説明する。

第1図および第2図は本発明の実施例を示す断面図で、第1図はレンズバリアが閉じた収納状態、第2図は主光学系の光軸上に開光学系が挿入された図遠状態を示し、第3図は第1図に示す実施例の構成の一部をなす間レンズホルダの拡大断面図、第3図、第4図、第5図はそれぞれ第1図のAー人、B-B、C-C断面図である

第1図および第2図において、カメラ本体1は

軸外の退避位置に お別光学系のレンズ枠をも囲 むように四角筒状に形成されているため、その外 部に無駄なスペースが生じ、しかも、その外筒と をカメラ本体との間を光密に選別するため、外 の外側をさらに四角筒のカバーで覆わねばならない い欠点が有つた。また、この特開昭 5 9 - 1 9 9 2 6 号公報を含む従来公知の二無点式カメラにおいては、主光学系を保護するレンズバリアについ て何等の考慮もなされていない。

## 〔発明の目的〕

本発明は、上記従来の二焦点式カメラの欠点を 解決し、焦点距離変換の際に光軸方向に移動する 鏡筒にレンズバリアとシャツタ駆動部とを内蔵し、 しかもコンパクトで、組立て作業性と操作性の良 好な二焦点式カメラを提供することを目的とする。 (発明の概要)

上記の目的を達成するために本発明は、主光学系の前部を覆うレンズパリアを開閉可能に設ける と共にそのレンズパリアと主光学系の後部に設け られた紋り兼用シャッタとの間の主光学系を取り

外装ケース2にて覆われ、カメラ本体1の上部1. 人には図示されない投光レンズと受光レンズとを 含む距離検出装置やファインダー光学系などが設 けられている。 摄影レンズの主光学系 3 の前面に は、後で詳しく述べられるレンズバリア28、2 9 が開閉可能に設けられ、その主光学系3の後方 には副光学系4が摄影光軸上に拝脱可能に設けら れている。また、外装カバー2の上面には、撮影 レンズの焦点距離切替えとレンズベリア 2 8 、 2 9 の開閉のために提作される焦点距離選択部材 5 が摺動可能に設けられている。この焦点距離選択 部材 5 は第 7 図に示すように指復 5 人を有し、そ の指揮 5 Aが外装カバー 2 の上面に設けられた記 号「OFF」に一致すると、レンズパリア28、 29は開成され、指標 5 A が広角記号「W」に合 致すると、レンズパリア 2 8 、 2 9 は開成され且 つ主光学系3のみによつて、摄影可能な短焦点距 離状態(以下「広角状態」と称する。)となる。 また、指揮5Aが望遠記号「T」に合致すると、 後で詳しく述べられる光学系移動機構が作動して

主光学系3が前方に投資され、これに伴つてで関 光学系4がその主光学系3の後方に挿入されて、 主光学系3と副光学系4とによる長い合成焦点 歴状態(以下「望遠状態」と称する)となる。な お、この焦点距離選択操作部材5には、主光学系 3の光铀方向の移動と副光学系4の光铀に直面な 同に変位との駆動源となる可逆モータMを制御可 る制御回路に焦点距離切替え信号を送るスイッチ 装置57が速動している(第7図参照)。

主光学系3を保持する主レンズ枠6は、、シャンタ基板7にバヨネット7人と小ねじ8人は第6日設されている。そのシャッタ基板7は第6は、3本の小ねじ8日により、またを設立ができるが、またを設定している。では、1日の日板1日によりでは、でする数りではステックを設けるといる。この日板1日によってなり、1日にはステック羽根1日が設けられている。この国には、可逆モータMによった。台板10の車面には、可逆モータMによった。

9 に植設された 2 本の支柱 1 5 A 、 1 5 B (第 5 図参照)によつて支持されている。パリア基板9 と前環14の外周とを覆う外筒16の一端は第6 図に示す如く小ねじ1~によつて台版10に固設 され、他端は第1図に示す如く前環14に嵌合し ている。また、パリア基板9と外筒16との間に は黒色軟質のパツキン1.8 A が設けられ、外筒1 6の外間はカメラ本体1の前端に設けられた二重 の遮光部材18Bによつて光密的にシールされて いる。前環14は、ペリア基板9と共にレンズ保 覆カバー装置を支持する前側基板を構成している。 その前環14の中央に設けられた鏡筒開口14A は、第5図中で破線にて示す如く、光軸を中心と するX-X軸方向(フィルム開口IBの長辺方向・ ) に長くY-Y軸方向(フィルム開口1Bの短辺 方向) にやや短い矩形の四隔を光軸を中心として 円弧状に角を落としたほぼ六角形に形成されてい

前環14の基例にはリングギャ19か回転可能 に支持され、そのリングギャ19には第5回に示 つて駆動される (第8図参照)が設けられ、その光学系移動機構は、台版1 の光学系移動機構は、台版1 の光学系移動機構は、台版1 の光学系移動機構は、台版1 の光学系は高いで移動させ、さらに開光学系はを 支持する創光学系ホルダ13を光軸に直交する方 同に変位させるように構成されている。

その創光学系 4 を保持する関レンズ枠 1 3 A と、、、 関光学系 4 を保持する関レンズ枠 1 3 A に整合する内枠筒 1 3 B と、内枠筒 1 3 B を支持する外枠 1 3 C と、 内枠筒 1 3 B を支持する外枠 1 3 C と に 設けけられた E 超ばね 1 3 D とから構成されている。 副 で 大 に 超ばね 1 3 D とから構成されている。 副 で ズ 枠 1 3 A は 内枠筒 1 3 C と に で ズ 枠 1 3 A は 内枠筒 1 3 C と に で で ズ 枠 1 3 A に 関 を 1 3 C と に 3 C と に 3 C と に 3 C と が 主 光 学 系 3 C と に で き に こ れ に よ か ら 底 た 定 の 値 に 設 定 する こ と が 可能と なる。 定 の 値 に 設 定 する こ と が 可能と なる。

台板10に固定されたパリア基板9の前面には 前環14が設けられ、この前環14はパリア基板

すように、互いに180、離れた位置に第1セグ メントギャ部19Aと第2セグメントギャ部19 Bとが光軸を中心として対称的に形成されている。 さらに第1セグメントギヤ部19人の近傍のリン グギャ外間に、その一対のセグメントギャ部19 A、19Bの歯型外周よりやや小さい歯型外周を 有する第3セグメントギャ部19Cが形成されて いる。第1セグメントギャ部19Aと喰み合う第 1ピニオンギヤ20は第1回動レバー21と一体 に形成され、その歯列の一方の側面にはフランジ 部20Aが一体に形成されている。また、第2セ グメントギャ部19Bと自み合う第2ピニオンギ ヤ22は第2回動レバー23と一体に形成され、 その歯列の一方の側面にはフランジ部22人が一 | 体に形成されている。その第1回動レバー21は 第1ピニオンギャ20と、また第2回動レバー2 3世第2ピニオンギャ22とそれぞれ一体にブラー スチック成形を可能にするように基部 2 1 A、 2 - 3 人がそれぞれ健型に形成されている。また、そ ・れぞれ一体に形成された第1ピニオンギャ20、

第1回動レバー21は第 ニオンギャ22、第 2回動レバー23とは、それぞれ支触24、25 を介してバリア基板3と前環14との間に回転可能に支持され、さらにリングギャ19は、フランジ部20A、22Aによつてスラスト方向(第1 図中で右方)の移動を阻止されている。

第1回動レバー21と第2回動レバー23の自由 端には、それぞれピン軸26、27を介して第1 パリア28と第2パリア29とが自由に回下28と 第2パリア29とは、外間16の内間18と 第2パリア29とは、外間28a、29aにだとき にほぼ等しい半径の円弧部28a、29aにだとき され、レンズバリア28、29が開放されたときは、 内間の直線状の変部(開口端級部)28b、2 9bは、アイルム間の長辺が外間28a、29aと 反対側の直線状の変部(開口端級部)28b、2 9bは、アイルム間18の長辺方向(X へ 反対側の直線状の変部(開口場近がれている。2 9bは、アイルム間18の長辺方でいる。2 が開成されたときは、第5図に示すように光軸上

するためのトランジスタTri、Trz、後述の選光 用IC95、コンデンサC。、Cz などの制御回路装置が設けられている。

一方、リングギャ19の第3セグメントギャ部 19Cと喰み合う第3ピニオンギャ40は、第4 図に示す如く連動軸41に支持され且つファンジ 郎 4 Q Aと一体に形成されている。このフランジ 節40Aは、第1ピニオンギヤ20のフランジ部 20人および第2ピニオンギャ22のフランジ部 2 2 A と共にリングギャ1 9 にスラスト方向 (第 4 図中で右方)の動きを阻止するように構成され ている。第3ピニオンギヤ40を支持する運動軸 4.1は、台板1.0の裏面に固設されたプラケット 44に回転可能に支持されると共に、その一端は 第4図に示すように前環14に回転可能に支持さ れている。また、連動軸41の他端は、ブラケツ ト44を買通してその裏倒で第4図および第7図 に示す如くカム部材42を一体に支持している。 そのカム部材(2は、台板10の移動方向に対し て傾斜したカム面(2Aを有し、ねじりコイルば

で互いに接し、モニュー 第1 パリア 2 8 の下端 2 8 c は支柱 1 5 人に当接し、また、第2 パリア 2 9 の右端上縁 2 9 c はパリア基版 9 に極設された制限ピン 3 0 に当接して、玄部 2 8 b、 2 9 b の方向が開成時と同じ X - X 軸方向になるように構成されている。

ね43により第7図中で反時計方向に回動するように付勢され、その回動は、レンズバリア28、29が開いて外筒 I6の内面に当接したときおよびレンズバリア28、29が閉じて互いに接触したときに制限される。

一方、台板10および劇レンズホルダ13を駆動変位させる可逆モータMは、無点距離選択操作部材5に連動するスイツチ装置57およびカメラ本体1に設けられた自動無点調調節の距離検出装置58からの信号に基づいて動作するモータ制御回路59を介して制御される。この場合、焦点調節のためのモータ駆動は、図示されないレリーズ

第8図中で台版10の左側面(第6図では右側面)には切欠き簿10Cが設けられ、この切欠き簿10Cが設けられ、この切欠き簿10C内に、カメラ本体1の固定部に固設され且つ光粒方向に長い第1案内軸70が嵌入され、駆動歯車63が回転しても台板が送りねじ軸64

知の押圧によつ の動作が開始される。しかし、 焦点距離切換えは、そのレリーズ釦の押圧とは無 関係に焦点距離選択操作部材 5 の操作によるモータ駆動によつてなされる。その際、台板 1 0 は、 スイツチ装置 5 7 の切換え信号によつて、広角状 起での至近距離位置を超えて繰り出され、あるい は図述状態での無限速位置を超えて繰り込まれ、 その間に則光学系 4 は光軸上に挿入または光軸上 から脱出するように構成される。

第8図は、台板10および劇レンズホルダ13を駆動する駆動機構を示すために台板10を裏倒から見た斜視図である。可逆モータMは台板10の裏面上部に固設され、その回転は減速ギャベル半で61を介して、他のベベルギャ61を介して、他のベベルギャ62に伝達される。このに対った地域の一方、平歯車62の回転は減速事列65を介して、平歯車62の回転は減速事列65を介して、平歯車62の回転は減速を取り65を介して、平歯車62の回転は減速を取り65を

のまわりに回転することが無いように構成されて いる。また、台板10の真面に固設されたブラケ ツト 4 4 には、第 8 図に示すにように軸方向に長 く伸びた速動支柱71が突出して設けられ、この 連動支柱71の端面に設けられた貫通孔71aと 台板 1 0 に設けられた貫通孔 1 0 b (第 6 図参照 )とを、カメラ本体1の固定部に固設され且つ光 軸方向に伸びた第2案内軸72が貫通している。 その連動支柱71と第2案内軸72とにより、台 板10は撮影光軸に対して垂直に保持され、可逆 モータMの回転に応じて、光軸に沿つて前後に平 行移動するように構成されている。また、連動支 往71の側面にはラツク73が設けられ、そのラ ツク13に積み合うピニオン16は、図示されな い摄影距離表示装置、距離検出装置やファインダ - 倍率変換機構に運動している。

光軸方向に移動する台板10とカメラ本体1とは、第4図および第8図に示す如く被形に折り曲げられたフレキシブルブリント基板15によつて架橋され、このフレキシブルブリント基板15を

されている。セクターギヤ8

介して、台板10上のでデータM、シャッタ制御回路基板38上のステップモータ11、露出計用受光素子36は、カメラ本体1個の焦点検出回路装置や露出値演算回路装置等の電気装置に接続されている。

これ等を包むモータカバー 3 1 とから成り、一対のステータ 9 0 A、 9 0 B はロータ 8 8 を挟んで第 6 図に示す如く左右対称的に配置されている。また、これを包むモータカバー 9 1 は、ほぼ半円形をなして主レンズ枠 6 のまわりに配置されている。また、このステンプモータ 1 1 は、第 2 図の示す如くバリア 3 版 9 を挟んで、レンダバリアが開成したときの第 1 バリア 2 8 と対向するシャッ

タ制御回路基板38上の位置に設置され、トラン

ジスタTri、Tri、選光用IC95等は、開成さ

れたときの第2パリア29と対向するシャッタ制

4に暗み合うピニオン85は、シャツタ基板7お

よび シャツタ 制御回路差板 3.8 を貫通する回転軸

87の一端に支持され、その回転軸87の他端に

はステップモータ11のロータ88が設けられて

ステップモータ11は、4種に遊化された永久

**磁石のロータ 8.8 と、コイル 8 9 A、 8 9 B の巻** 

き付けられた一対のステータ90A、90Bと、

成されるように

いる.

御回路基板 3 8 上の位置に配置されている。

第10図はステップモータ11を動作させるた めの電気系のブロツク図である。ミリコンフォト ダイオード(SPD)の如き受光素子36にて検 出された被写体輝度は測光用IC95にてデジタ ル化され資算回路96に送られる。また一方、フ イルムパトローネに設けられたフィルムの種別や フイルム感度値を示すコードを検出するフィルム 盛度値検出装置 9 7 からのデジタル化されたフィ . ルム感度値信号も演算回路96に送られ記憶され る。この被写体輝度信号とフィルム感度値信号か ら、演算回路において所定のプログラムに基づく 紋り値とシャッタ速度値が算出され、その算出さ れた露出値は駆動用IC98に送られる。その駆 動用!C98からのパルス信号によりステツブモ - タ11は制御され、紋り兼用シャツタが算出さ れた紋り値とシャツタ速度値との予め定められた。 組合せに従つて開閉するプログラムシャッタとし て作動するように構成されている。この場合、ス テツブモータ11のステータ90A、90Bの斑

化方向を交互に変えて磁界を移動させることにより、ロータ 8 8 を正転または送転させることができる。

. なお、カメラ本体1のフィルムパトローネ室1 Cの傅墅には、第4図に示すように、フィルムパ トローネの表面に設けられたフィルム感度値等の フィルム情報コードを検知する接触子97Aが突 出して設けられている。この接触子97Aによつ て検出された検出信号のうち、フィルム感度値信 .号はフィルム感度検出装置 9.7によりデジタル化。 され、カメラ本体1個に設けられた演算回路96 (第10図参照)に送られる。また、ステップモ ータ11を制御する駆動用!C98からのパルス の信号はフレキシブルブリント基板 7.5 を介して カメラ本体1個からステツブモータ11に伝達さ れる。さらに、パトローネ室1Cとフィルム巻取 り室1Dおよびフィルムアパーチャ1Bとは、第 1 図および第3図に示す如く公知の基置99に密 聞され、図示されないフィルムパトローネが装建 される際の裏蓋99の閉じ動作により、フィルム

パトローネが押圧され、ときに、フィルム情報コード部分に接触子 9 7 A は圧接するように出没可能に設けられている。

次に、上記の如く構成された実施例の動作および作用について説明する。

また、第1図の如くレンズベリア28、29の閉じ状態においては、焦点距離選択操作部材5(

ンズバリア28、29は開成されている。この状 超から焦点距離選択操作部は5を広角位置(記号 「W」を示す位置)へ移動すると、カム振5.6 が 第1図中で左方へ移動するので、指動ピン55は カム面56人に沿つて下降し下級56℃に係合す。 る。この摺動ピン55の下降により連動板54は 引張コイルばね53の付勢力に抗して下方へ摺動 ・し、これに連動する摺動板50が第7図中で下方 へ移動する。従つて、カム部材42のカム面42 Aに圧接している係合突起52が下方へ第11図 (B) に示す如く退避する。この係合突起52の 下方への変位に応じて、カム部材42は、ねじり コイルばねも3(第7図参照)の付勢力により第 7 図中で反時計方向に回動する。このカム部材 4 2の回動は運動軸(1を介して第3ピニオンギャ 40に伝達され、第3ピニオンギャ40が第7図 中で反時計方向(第5図中では時計方向)に回動 する.

. この第3ピニオンギャ 4 0 の回動により、リングギャ 1 9 は光軸を中心として第1図中で時計方

第7回参照)は ほう A が記号「OFF」と合致 する位置(以下「OFF位置」と称する。)に在 り、摺動ピン 5 5 は、カム板 5 6 の上縁 5 6 B と 係合し、摺動板 5 0 の係合突起 5 2 は、レンズバリア 2 8、2 9に運動する運動軸 4 1 の一端に固 設されたカム部材 4 2 のカム面 4 2 A の基板に第 4 図に示す如く係合している。一方、剛光学系 4 は、第1 図および第8 図に示す如く攝影光軸外の 退避位置に置かれている。

第11図は、焦点距離選択操作部材 5、係合突起 5 2、カム部材 4 2 およびレンズパリア 2 8、2 9 の連動関係を示す説明図で、(a) は焦点距離選択操作部材 5 が 0 F F 位置に在るときの状態を示し、(b) および(c) は焦点距離選択操作部材 5 がそれぞれ広角位置、翌遠位置へ移動したときの状態を示す。以下、この第10図に従って、レンズパリア 2 8、2 9 の連動機構および撮影レンズ光学系の駆動機構の動作を説明する。

第11回において、焦点距離選択操作部材 5 が OFF位置に在るときは、(A)に示すようにレ

向(第5図中では反時計方向)に回動する。リングギャ19のこの回動により第1ビニオンギャ20 まよび第2ビニオンギャ22が共に第7図中で反時計方向(第5図中では時計方向)に回動するので、第1ビニオンギャ20と一体の第1回動レバー21、第2ビニオンギャ22と一体の第2回動レバー23の自由端にそれぞれ回転可能に結合された第1バリア28と第2バリア29とは、互いに反対方向に変位し、それぞれの外周の円弧の力に変位し、それぞれの外周の円の内に変位し、それぞれの外間の内の内に変位し、それぞれの外間の内の内に変が変換した位置で存止する。これにより、レンズベリア28、29は開成され、第11図(B)に示す状態となる。

一方、焦点距離選択操作部材 5 が O F F 位置から広角(W)位置へ移動すると、これに運動するスイッチ装置 5 7 (第 7 図参照)から撮影レンズを広角状態におく広角コード信号が可逆モータ M を関御するモータ制御回路 5 9 に 送られる。 そこでモータ 制御回路 5 9 は可逆モータ M を駆動制御し、台板 1 0 と共に主光学系 3 をわずかに繰り出

し、主光学系3が広角 での無限遠位置まで変位したときに可逆モータ M を停止させる。その際、台板10の広角状態における無限遠位置は、この台板10と一体に移動する連動支柱71のラック73(第8図参照)と暗み合うピニオン74の回転に連動する図示されないエンコーダから発信される距離信号によつて決定される。

次に、広角状だでの摄影は、図示されないレリーズ和を押下することによって行われる。このかり、 先ず距離検出装置 5 8 から被写体により、 先が投射されると同時では、 5 8 かに、 子を制御回路 5 9 かの信号により可姓は、 7 2 を分離を 6 3 に伝達され、 これには動動を 6 3 に伝達され、 これには動動を 6 3 に伝達され、 これには動き 6 3 に伝達された 2 をからに、 とり、 7 2 に対しまる。 で、 2 に 2 に 2 に 2 に 3 に 3 に 3 に 4 に 4 に 5 に 5 8 に

より極めて小径に形成される。しかし、その周囲を囲む外筒16の内径は、開成状態に在るレンズパリア28、29の外周径によつて決定されるので、その外筒16と主レンズ枠6との間にドーナッツ状の比較的大きくスペースが生じる。このスペース内にステップモータ11、測光用受光素子36や測光用1C95などがそのスペースを有効に利用して配置される。

上記の如く、主光学系3の距離調節(焦点調節)のための光軸方向の移動は、台板10に設けられた駆動歯車63の回転に応じて台板10が光軸方向に移動することによつて行われる。そのの表生光学系3のまわりには、通常の撮影レンズののでは、連節用へリコイドねじ機構は設けられてを、距離調節用へリコイドねじ機構は設けられておらず、主光学系3を保持する主レンズ枠6の外径は従来公知の二焦点式カメラ用摄影レンズ鏡筒

れる。

前述の距離検出装置 5 8 の距離検出信号 (可逆 モータ停止信号)を演算回路 9 6 が受信すると、 演算結果に基づく 絞り値とシャッタ速度値位の、 ス化され、次段の駆動用 I C 9 8 に送られる。 駆動用 I C 9 8 に送りれる。 類類 I C 9 8 に送りができる。 類別 I C 9 8 によっつくなり値といる。 類別 I C 9 8 はステップモータ 1 1 を駆動制制 ロック速度値との組合わた相当になり開口に絞りがせる。 1 2 人、1 2 Bを開伏症から開めたに変りのでは、 タ速度値に相当する遅れ時間の後に変りの現 1 2 人、1 2 Bを開伏症に復帰させて意光を終了する。

次に、焦点距離の切替えについて説明する。無点距離選択操作部材 5 を第11図(C)に示示に記明で示いた。 ( 望遠(T)位置へ移動すると、その移動に近くである。 でスイッチ 4 装置 5 7(第7図参照)から望遠でスイッチ 4 装置 5 7(第7図参照)がら望むそのを見からいた。 を関係がモータ制御回路 5 9に送られ、可逆モータ Mが回転して、台板 1 0 は広角状態に超せるで が配離位置に超えて望遠状態での無限遠位でで 近距離位置に超えて望遠状態での無限遠位でで 近り出される。その際、カムギャ 6 6 は第8 図中 で時計方向に大きく回
、正面カム 6 7 の傾斜 取上 1 3 の設部 1 3 Pが正面カム 6 7 の傾斜 和 コ コ イルばね 6 8 の付勢力に抗して第 8 図中ではカムので第 8 図中ではカムに抗して、関レンズホルダ 1 3 はしたがあると、関いたが、提影光はして、関いたのでは、 1 では、 1 では、 1 では、 1 では、 2 では、 2 では、 2 では、 2 では、 3 のと 関係には、 3 のでは、 3 を 関係を 1 では、 3 を 1 では、 3 を 1 では、 3 を 1 では、 4 では、 5 では、 5

上記の望遠状態への切替え動作において、焦点 距離選択操作部材 5 が第 1 1 図(B)に示す如く 広角(W)位置から第 1 1 図(C)に示す望遠( T)位置へ移動する場合には、係合突起 5 2 はカ ム部材 4 2 のカム面 4 2 人から離れ、レンズバリ ア 2 8、2 9 は既に完成状態におかれているので、

ら下方へはみ出しても差し支え無い。従つて、外 筒6の大きさは、レンズパリア28、29が開成 されたときの円弧部28a、29aの位置によつ て決定される。そのため、外筒6の外周半径は、 退避位置に在る関レンズホルダ13には無関係に 小さく設定できる。

副光学系4が第2図に示す如く主光学系3の光 軸上に挿入され、台板10が望遠状態での無限 位置に達すると、可逆モータMは停止する。と、 の元されないレリーズ釦を押し下げるが行りる 対域における摄影と同様にして距離調節が第10 の会 と、 の立れたいりに済算回路96(東10 の会 と、 の立れたいりであるというである。 の立れたいりであるというである。 の立れたいりである。 の立れたいりである。 の立れたいのである。 のでは、 のでは、

焦点距離選択操作部材 5 を望遠(T)位置から 広角(W)位置に切替えると、可逆モータ州は逆 転し、台板 1 0 は望遠状態での無限遠位置を超え て繰り込まれ、広角状態での無限遠位置に達した とき可逆モータは停止する。その間に副レンズホ カム部材(2はますること無く単に第11図(C)に示すように左方へ台板10と共に移動するのみである。しかし、焦点距離選択操作部材5を第11図(A)に示すOFF位置から広角(W)位置を超えて直接望遠(T)位置に変位させた場合には、カム部材42は回転しつつ左方へ移動するので、レンズバリア28、29はこれに応じて開成され、第2図および第7図に示すように全開される。

また、焦点距離選択操作部材 5 を望遠 (T) 位置から直接 OFF 位置まで移動すると、台板 1 0 は鏡筒収納位置まで復帰するが、その復帰の初期に係合突起 5 2 は第 1 1 図 (C) に示す如くカム部材 4 2 の光軸方向の動きの軌道 L 上に挿入 (破

線52 にて示す。)さいる。そのため、台 板10が繰り込まれ、カム部材42が第11図( C)中で右方へ移動すると、カム面52人が破線 (52)位置まで移動した係合突起52と係合し、 さらに右方への移動につれて、カム面42人が係 合突起に押され、カム部材42は第7図中で時計 方向に回転する。これにより、レンズベリア28、 29は自動的に閉成される。

上記の実施例においては、紋り兼用シャッタ羽相 1 2 を駆動するシャッタ駆動装置としてステップモータ 1 1 を用いたが、ステップモータに限ること無く、通常の小型可逆モータあるいはマグネットであつても登支え無い。

### (発明の効果)

以上の如く本発明によれば、レンズパリアを包む外筒を断面円形に形成し、そのレンズパリアと絞り兼用シャツタ羽根との間の主光学系のまわりにその絞り兼用シャツタ羽根を駆動するシャツタ駆動装置を配置したので、スペース効率がすこぶる良く小型化が可能である。さらにそのシャッタ

第1図および第2図は本発明の実施例の断面図 で、第1図は主光学系が収納位置まで繰り込まれ た状態、第2図は主光学系製造位置まで疑り出さ れた状態を示し、第3回は第1回の実施例の割レ ンズホルダの拡大断面図、第4図は第1図のA-人断面図、第5図は第1図のB-B断面図、第6 図は第1図のC-C断面図、第7図は、第1図に 示すレンズパリア開閉装置の構成を示す斜視図、 第8図は第1図の台板の裏面に設けられた光学系 移動装置部を示す斜視図、第9回は、第1回にお けるシャツタ駆動部の斜視図、第10回は第1図 の実施例の紋り兼用シャッタの制御回路のブロッ ク図、第11図は第1図に示すレンズパリア開閉 装置の動作説明図で、第11図の (A)、 (B) および(C)は、それぞれ焦点距離選択操作部材 がOFF位置、広角位置、望遠位置にあるときの 状態を示す。

(主要部分の符号の説明)

1---- カメラ本体、2---- 外装カバー、

3 ---- 主光学系、 4 ---- 助光学系、

駆動装置とレンズ アを囲む外筒の断面は円形 に形成されているので、焦点距離切替えの際の主 光学系の移動量が大きく、これに伴つてカメラ本 体からの外筒の突出変位量が大きくても、外筒と カメラ本体との遮光を簡単な構成で確実に行うこ とができ、光がカメラ本体の暗箱内に侵入する恐 れが無い。なお、実施例に示す如く、台板の軍側 に設けられる光学系移動機構、シャツタ基板に設 けられる絞り兼用シャツタおよびその駆動装置、 パリア基板と前環とに支持されるレンズパリア装 置は、いずれもユニット化され、それぞれ部分組 立て後に積み重ねで結合すればよいから極めて作 果性が良く、また、台板を含む摄影レンズ鏡筒側。 の動作は、収納時のパリア開閉用カム部材とカメ う本体側の焦点距離選択操作部材との機械的運動 結合以外はすべて折畳み式のフレキシブルブリン ト基板を介して電気的に接続されているので組立 てが容易で、しかも信頼性の高いカメラにするこ とがてきる利点がある。

4. 図面の簡単な説明

5 ---- 焦点距離選択操作部材、 6 ---- 主レンズ枠、 7 ---- シャッタ基板、 9 ---- パリア基板、

1 C----台板、 1 1 ---- ステツブモータ (シャッタ 駆動装置)、 1 2 ---- 絞り兼用シャツタ、

13---- 闘レンズホルダ、14---- 前環、

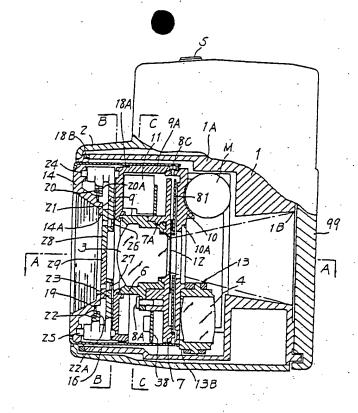
16----外筒、28、29----レンズパリア、

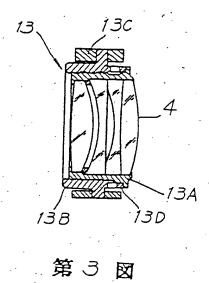
3 8 - - - - シャッタ制御回路基板、

4 2 ---- カム部材、5 2 ---- 任合突紀

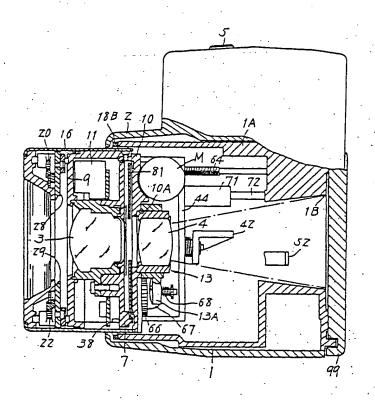
75----フレキシブルプリント基板

出願人 日本光学工象株式会社 代理人 渡 辺 陸 男

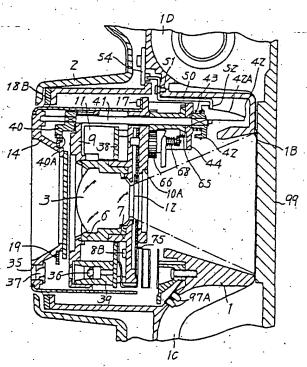




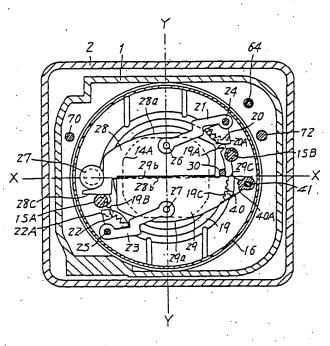
第 1 図



第.2 図

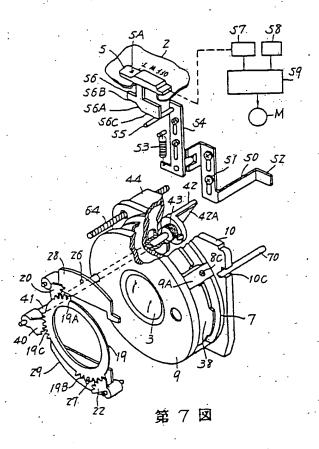


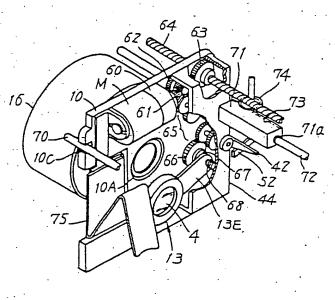
第4図



第6図

第5図





第8図

